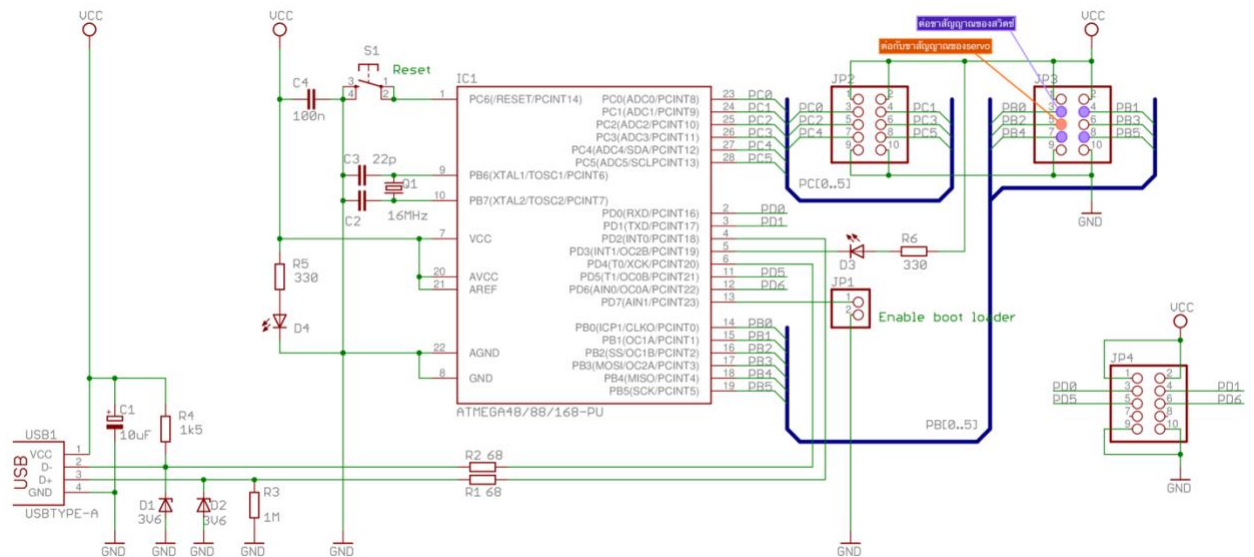


## อุปกรณ์ที่ใช้

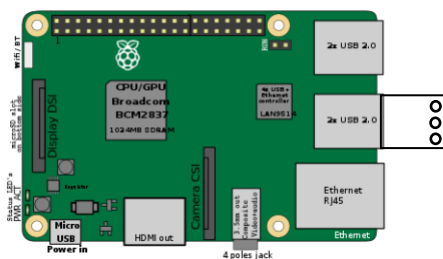
1) Practicum Board โดยมีการต่อกับอุปกรณ์ดังนี้



มีการใช้Port Bโดยใช้

- ช่องที่1และ2 เป็น VCC
- ช่องที่9และ10 เป็นGround(GND)
- PB0, PB1, PB4, PB5 เป็น ช่องที่ต่อสัญญาณของสวิทซ์ทั้ง4ตัว
- PB2 เป็นช่องที่ต่อสัญญาณของservo

## 2) Raspberry Pi



ต่อ USB กับ  
Practicum Board

3) Micro Servo: เป็นตัวหมุนบานพับที่ใช้หมุนเพื่อให้อาหาร



4) Serial Dongle: เป็นตัวจ่ายไฟให้กับServoเนื่องจากServoใช้ปริมาณกระแสไฟฟ้าที่มาก



5) Limit Switch: เป็นตัวเช็คปริมาณอาหารว่ามีปริมาณที่เหมาะสมหรือไม่ ถ้ามีปริมาณที่เหมาะสมlimit switchจะถูกกด



## ภาพรวมของชิ้นงาน

